PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

2002-078349

(43)Date of publication of application: 15.03.2002

(51)Int.Cl.

HO2M 7/48

HO2J 3/38

(21)Application number: 2000-262832

(71)Applicant: TOSHIBA CORP

SAWAFUJI ELECTRIC CO LTD

(22)Date of filing:

31.08.2000

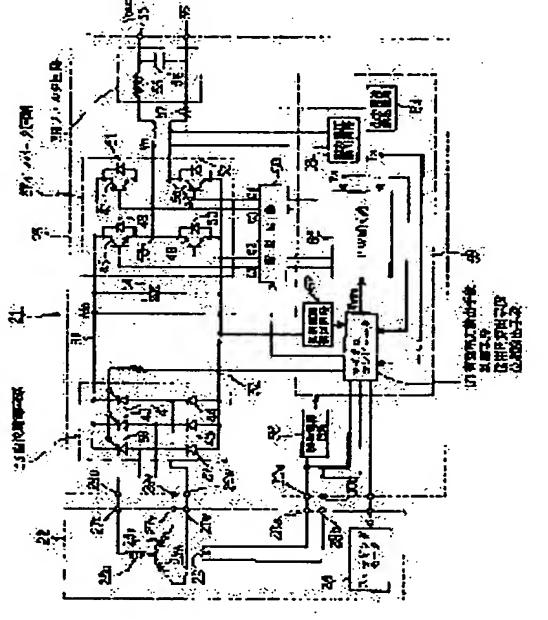
(72)Inventor: HAYASHI HIDETAKE

TAKIMOTO HITOSHI YOSHIOKA TORU

(54) INVERTER DEVICE

(57) Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To promptly equalize the output current balance between devices in, for example, parallel operation. SOLUTION: A microcomputer 61 detects active power, containing the phase angle elements of output voltage and output current and, based on the detected active power, calculates the phase angle. Furthermore, it is detected whether the detected phase angle is in leading phase or in lagging phase. Control is exercised, so that when a phase angle in leading phase is detected, the frequency of output voltage is reduced, according to the magnitude of the phase angle; and when a phase angle in lagging phase is detected, the frequency of output voltage is increased, according to the magnitude of the phase angle.



LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of extinction of right]

(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号 特開2002-78349

(P2002-78349A)

(43)公開日 平成14年3月15日(2002.3.15)

(51) Int.Cl. ⁷		識別記号	FΙ		į.	テーマコート*(参考)
H02M	7/48		H02M	7/48	D	5G066
H 0 2 J	3/38		H 0 2 J	3/38	N	5H007

審査請求 未請求 請求項の数10 OL (全 12 頁)

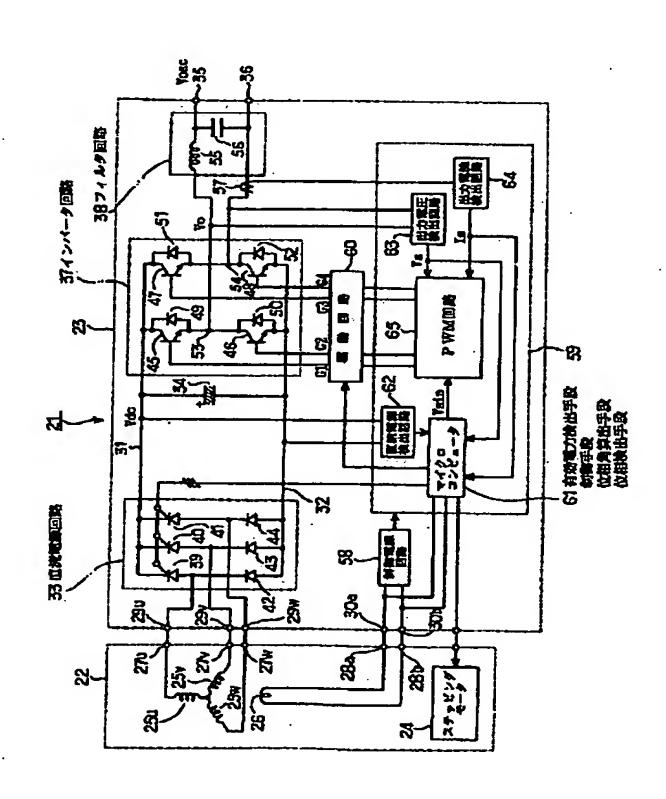
(21)出願番号	特顧2000-262832(P2000-262832)	(71)出顧人	000003078
			株式会社東芝
(22)出願日	平成12年8月31日(2000.8.31)		東京都港区芝浦一丁目1番1号
		(71)出願人	
	•		澤藤電機株式会社
			東京都練馬区豊玉北6丁目15番14号
		(72)発明者	
			愛知県瀬戸市穴田町991番地 株式会社東
			芝爱知工場内
		(74)代理人	
	•		弁理士 佐藤 強
·			
•			最終頁に続く

(54)【発明の名称】 インパータ装置

(57)【要約】

【課題】 並列運転を行なうような場合に、装置相互間の出力電流バランスの迅速な均等化を図る。

【解決手段】 マイコン61は、出力電圧と出力電流との位相角要素が含まれる有効電力を検出し、そして、検出された有効電力に基づいて位相角を算出する。さらに、算出された位相角が進み位相であるのか遅れ位相であるのかを検出し、進み位相の位相角が検出されたときにはその位相角の大きさに応じて出力電圧の周波数を下げ、遅れ位相の位相角が検出されたときにはその位相角の大きさに応じて出力電圧の周波数を上げるように制御する。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 直流電源回路と、

スイッチング素子を有し、前記直流電源回路の出力をP WM信号に基づいてスイッチングして高周波電圧を出力 する複数台並列接続されたインバータ回路と、

前記高周波電圧を正弦波状の交流電圧にして出力するフ ィルタ回路と、

前記交流出力の有効電力を検出する有効電力検出手段 と、

との有効電力の検出結果が最大になるように出力電圧の 周波数を可変制御する制御手段とを備えてなるインバー タ装置。

【請求項2】 直流電源回路と、

スイッチング素子を有し、前記直流電源回路の出力をP WM信号に基づいてスイッチングして高周波電圧を出力 する複数台並列接続されたインバータ回路と、

前記高周波電圧を正弦波状の交流電圧にして出力するフ ィルタ回路と、

前記交流出力の無効電力を検出する有効電力検出手段 ٤,

との無効電力の検出結果が最小になるように出力電圧の 周波数を可変制御する制御手段とを備えてなるインバー タ装置。

【請求項3】 直流電源回路と、

スイッチング素子を有し、前記直流電源回路の出力をP WM信号に基づいてスイッチングして高周波電圧を出力 する複数台並列接続されたインバータ回路と、

前記高周波電圧を正弦波状の交流電圧にして出力するフ ィルタ回路と、

前記交流出力の有効電力を検出する有効電力検出手段 と、

前記検出された有効電力に基づいて位相角を算出する位 相角算出手段と、

前記算出された位相角が進み位相か遅れ位相かを検出す る位相検出手段と、

との位相検出手段において進み位相の位相角が検出され たときにはその位相角の大きさに応じて前記出力電圧の 周波数を下げ、遅れ位相の位相角が検出されたときには その位相角の大きさに応じて前記出力電圧の周波数を上 げるように制御する制御手段とを備えてなるインバータ 40 装置。

【請求項4】 直流電源回路と、

スイッチング素子を有し、前記直流電源回路の出力をP WM信号に基づいてスイッチングして高周波電圧を出力 する複数台並列接続されたインパータ回路と、

前記高周波電圧を正弦波状の交流電圧にして出力するフ ィルタ回路と、

前記交流出力の有効電力を検出する有効電力検出手段 F.

無効電力算出手段と、

前記算出された無効電力が進み位相か遅れ位相かを検出 する無効電力位相検出手段と、

との無効電力位相検出手段において進み位相の無効電力 が検出されたときにはその無効電力の大きさに応じて前 記出力電圧の周波数を下げ、遅れ位相の無効電力が検出 されたときにはその無効電力の大きさに応じて前記出力 電圧の周波数を上げるように制御する制御手段とを備え てなるインバータ装置。

有効電力検出手段は、交流出力電圧の少 【請求項5】 なくとも半サイクルの期間で有効電力を検出するように なっていることを特徴とする請求項1、3、4のいずれ かに記載のインバータ装置。

【請求項6】 直流電源回路と、

スイッチング素子を有し、前記直流電源回路の出力をP WM信号に基づいてスイッチングして高周波電圧を出力 する複数台並列接続されたインバータ回路と、

前記高周波電圧を正弦波状の交流電圧にして出力するフ ィルタ回路と、

20 PWM信号を作成するための基準交流電圧を電気角90 * 進ませた交流電圧と出力電流検出値とにより無効電力 を算出する無効電力算出手段と、

前記算出された無効電力が進み位相か遅れ位相かを検出 する無効電力位相検出手段と、

との無効電力位相検出手段において進み位相の無効電力 が検出されたときにはその無効電力の大きさに応じて前 記出力電圧の周波数を下げ、遅れ位相の無効電力が検出 されたときにはその無効電力の大きさに応じて前記出力 電圧の周波数を上げるように制御する制御手段とを備え 30 てなるインバータ装置。

【請求項7】 直流電源回路と、

スイッチング素子を有し、前記直流電源回路の出力をP WM信号に基づいてスイッチングして高周波電圧を出力。 する複数台並列接続されたインバータ回路と、

前記高周波電圧を正弦波状の交流電圧にして出力するフ ィルタ回路と、

前記交流出力の有効電力を検出する有効電力検出手段 と、

検出された有効電力が負の有効電力であるときに出力電 圧を上げるように制御する制御手段とを備えて成るイン バータ装置。

【請求項8】 直流電源回路と、

スイッチング素子を有し、前記直流電源回路の出力をP WM信号に基づいてスイッチングして高周波電圧を出力 する複数台並列接続されたインバータ回路と、

前記高周波電圧を正弦波状の交流電圧にして出力するフ ィルタ回路と、

前記交流出力の有効電力を検出する有効電力検出手段 ٤,

前記検出された有効電力に基づいて無効電力を算出する 50 検出された有効電力が負の有効電力であるときには出力

(3)

4

電圧の周波数を上げるように制御する制御手段とを備えてなるインバータ装置。

【請求項9】 インバータ回路の主回路電圧が上昇したときに出力電圧の周波数を上げるように補助制御手段を設けたことを特徴とする請求項1ないし4のいずれかに記載のインバータ装置。

【請求項10】 PWM信号作成のためのPWM制御信号に対して過電流防止のためのピークリミッタを行なうピークリミッタ回路を備えると共に、このピークリミッタ回路にその出力を安定させるための積分回路を設けた 10 ことを特徴とする請求項1ないし4のいずれかに記載のインバータ装置。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、携帯用交流電源装置などに好適するインバータ装置に関する。

[0002]

【発明が解決しようとする課題】インバータ装置は、携帯用交流電源装置をはじめとし、交流モータの駆動装置、無停電電源装置などに多用されている。このうち携 20 帯用交流電源装置にあっては、複数の携帯用交流電源装置を並列に接続して負荷を駆動することがある。この場合、携帯用交流電源装置の出力周波数を同期させて運転する。ところで、負荷変動などによりいずれかの携帯用交流電源装置の周波数が微妙に変化した場合や、携帯用交流電源装置間で出力電圧差が発生した場合に、一方の携帯用交流電源装置から他方の携帯用交流電源装置へ電流(横流電流)が流れ込み、携帯用交流電源装置の回路部品を破損させるおそれがある。この場合、出力周波数が高い方から低い方へと横流電流が流れる。 30

【0003】従来、この携帯用交流電源装置間の横流電 流を防止する対策として、出力電圧・電流の位相の遅れ あるいは進みを監視し、これに基づいて出力周波数を調 整し、もって、横流電流の抑制を図るようにしたものが ある。その構成の一例を図15に示している。携帯用交 流電源装置1は、エンジン駆動式の交流発電機2とイン パータユニット3とから構成されており、インパータユ ニット3の出力端子3 a、3 b から正弦波交流電圧を出 力するようになっている。インバータユニット3は、交 流発電機2から出力される三相交流電圧を整流する整流 回路4、平滑用のコンデンサ5、単相フルブリッジ型の インパータ回路6、フィルタ回路7、制御回路8、駆動 回路9などから構成されている。制御回路8は、マイク ロコンピュータ10 (以下、マイコン10と称す)と駆 動信号を生成するPWM回路11とを主体として構成さ れている。上記インバータ回路6が、負荷に接続される ものであり、携帯用交流電源装置が複数台並列運転され るときには、このインバータ回路6がその複数台におい て並列接続されるものである。

【0004】この構成において、制御回路8は、エンジ 50

ンが所定回転数を維持するように発電機2を制御するとともに、出力端子3a、3bから所定周波数(50Hz あるいは60Hz)で所定電圧(例えば実効値で100V)を有する正弦波交流電圧を出力するようにPWM制御を行っている。

【0005】また、制御回路8は、インバータ回路6の出力電圧を検出する出力電圧検出回路12と、同じく出力電流を検出する出力電流検出回路13と、これらにより検出された出力電圧と出力電流との位相差を検出する位相差検出回路14とを備えており、出力電流が出力電圧より遅れ位相となったときには出力周波数を上げるように制御し、また、進み位相となったときには出力周波数を下げるように制御し、これにより、交流電源装置が2台並列運転されたときの出力のバランスをとるようにしている。この場合、50Hz仕様の電源装置では、49.90Hz~50.10Hz間で調整するようにしている。

【0006】ところで、上述の位相差を検出する場合、 出力電圧(交流)のゼロクロス点から、出力電流のゼロ クロス点までの時間をカウントすることにより位相差を 検出するようにしている。しかし、出力電流の検出波形 が歪み波形の場合には、ゼロクロスが2回発生したり、 通常でないタイミングでゼロクロスとなったりするする ことがある。このため、並列運転を行なうような場合に 装置相互間の出力電流バランスが均等とならないおそれ があった。

【0007】本発明は上述の事情に鑑みてなされたものであり、その目的は、並列運転を行なうような場合に装置相互間の出力電流バランスが常に均等となるインバータ装置を提供するにある。

[0008]

【課題を解決するための手段】請求項1の発明は、直流電源回路と、スイッチング素子を有し、前記直流電源回路の出力をPWM信号に基づいてスイッチングして高周波電圧を出力する複数台並列接続されたインバータ回路と、前記高周波電圧を正弦波状の交流電圧にして出力するフィルタ回路と、前記交流出力の有効電力を検出する有効電力検出手段と、この有効電力の検出結果が最大になるように出力電圧の周波数を可変制御する制御手段とを含んで構成される。

【0009】この請求項1の発明においては、有効電力を最大となるように出力電圧の周波数を可変制御するから、複数台のインバータ装置を並列運転する際に、電圧差は周波数差等で発生する横流電流(無効電力)を直接的に小さくすることができて、装置相互間の出力電流バランスを常に均等化できるようになる。

【0010】請求項2は、直流電源回路と、スイッチング素子を有し、前記直流電源回路の出力をPWM信号に基づいてスイッチングして高周波電圧を出力する複数台並列接続されたインバータ回路と、前記高周波電圧を正

(4)

6

弦波状の交流電圧にして出力するフィルタ回路と、前記 交流出力の無効電力を検出する有効電力検出手段と、こ の無効電力の検出結果が最小になるように出力電圧の周 波数を可変制御する制御手段とを含んで構成される。

【0011】この請求項2の発明においては、無効電力を最小となるように出力電圧の周波数を可変制御するから、複数台のインバータ装置を並列運転する際に、横流電流を直接的に小さくすることができて、装置相互間の出力電流バランスを常に均等化できるようになる。

【0012】請求項3の発明のインバータ装置は、直流 10 電源回路と、スイッチング素子を有し、前記直流電源回路の出力をPWM信号に基づいてスイッチングして高周波電圧を出力する複数台並列接続されたインバータ回路と、前記高周波電圧を正弦波状の交流電圧にして出力するフィルタ回路と、前記交流出力の有効電力を検出する有効電力検出手段と、前記検出された有効電力に基づいて位相角を算出する位相角算出手段と、前記算出された位相角が進み位相か遅れ位相かを検出する位相検出手段と、この位相検出手段において進み位相の位相角が検出されたときにはその位相角の大きさに応じて前記出力電圧の周波数を下げ、遅れ位相の位相角が検出されたときにはその位相角の大きさに応じて前記出力電圧の周波数を上げるように制御する制御手段とを含んで構成される。

【0013】この請求項3の発明においては、出力電圧 と出力電流との位相角要素が含まれる有効電力を検出 し、そして、位相角算出手段により、前記検出された有 効電力に基づいて位相角を算出するから、出力電流ある いは出力電流検知手段に波形歪みがあるような場合でも ほぼ正確な位相角を検出することが可能となる。つまり 位相角の検出精度の向上を図ることができる。この場 合、算出された位相角が進み位相であるのか遅れ位相で あるのかを位相検出手段により検出し、さらに、制御手 段により、この位相検出手段において進み位相の位相角 が検出されたときにはその位相角の大きさに応じて前記 出力電圧の周波数を下げ、遅れ位相の位相角が検出され たときにはその位相角の大きさに応じて前記出力電圧の 周波数を上げるように制御するから、検出精度の高い位 相角に基づいて周波数制御を適正に行なうことができる ようになり、並列運転を行なうような場合に装置相互間 の出力電流バランスが常に均等となる。

【0014】請求項4の発明は、直流電源回路と、スイッチング素子を有し、前記直流電源回路の出力をPWM信号に基づいてスイッチングして高周波電圧を出力する複数台並列接続されたインバータ回路と、前記高周波電圧を正弦波状の交流電圧にして出力するフィルタ回路と、前記交流出力の有効電力を検出する有効電力検出手段と、前記検出された有効電力に基づいて無効電力を算出する無効電力算出手段と、前記算出された無効電力が進み位相か遅れ位相かを検出する無効電力位相検出手段

と、この無効電力位相検出手段において進み位相の無効電力が検出されたときにはその無効電力の大きさに応じて前記出力電圧の周波数を下げ、遅れ位相の無効電力が検出されたときにはその無効電力の大きさに応じて前記出力電圧の周波数を上げるように制御する制御手段とを含んで構成される。

【0015】との請求項4の発明においては、次の点に着目している。無効電力には、位相角要素が含まれており、この無効電力と、無効電力の位相の方向(進み位相か遅れ位相か)が判れば、出力電流等に波形の歪みがあるような場合でも、これらを用いて、出力電圧の周波数の制御を適正に行なうことが可能である。

【0016】しかして請求項4の発明によれば、有効電力検出手段により、交流出力の有効電力を検出し、無効電力算出手段により、前記検出された有効電力に基づいて無効電力を算出し、無効電力位相検出手段により、前記算出された無効電力が進み位相か遅れ位相かを検出し、制御手段により、この無効電力位相検出手段において進み位相の無効電力が検出されたときにはその無効電力の大きさに応じて前記出力電圧の周波数を下げ、遅れ位相の無効電力が検出されたときにはその無効電力の大きさに応じて前記出力電圧の周波数を上げるように制御するから、適正な位相角要素が含まれる無効電力により周波数制御を適正に行なうことができるようになり、もって、並列運転を行なうような場合に装置相互間の出力電流バランスが常に均等となる。

【0017】請求項5の発明は、請求項1、3、4のい

ずれかの発明において、有効電力検出手段が、出力電圧 の少なくとも半サイクルの期間で有効電力を検出するよ うになっているところに特徴を有する。これによると、 有効電力検出を短い時間で行なうことができてその後の 周波数制御を迅速に行なうことができるようになる。 【0018】請求項6の発明は、直流電源回路と、スイ ッチング素子を有し、前記直流電源回路の出力をPWM 信号に基づいてスイッチングして高周波電圧を出力する 複数台並列接続されたインバータ回路と、前記高周波電 圧を正弦波状の交流電圧にして出力するフィルタ回路 と、PWM信号を作成するための基準交流電圧を電気角 90°進ませた交流電圧と出力電流検出値とにより無効 電力を算出する無効電力算出手段と、前記算出された無 効電力が進み位相か遅れ位相かを検出する無効電力位相 検出手段と、との無効電力位相検出手段において進み位 相の無効電力が検出されたときにはその無効電力の大き さに応じて前記出力電圧の周波数を下げ、遅れ位相の無 効電力が検出されたときにはその無効電力の大きさに応 じて前記出力電圧の周波数を上げるように制御する制御 手段とを含んで構成される。

【0019】有効電力と無効電力とは電気角で90°ずれた状態にある。しかして請求項6の発明は、PWM信号を作成するための基準交流電圧を電気角90°進ませ

た交流電圧と出力電流検出値とにより無効電力を算出する無効電力算出手段を備えているから、直接的に無効電力を算出できるようになる。

【0020】請求項7の発明は、直流電源回路と、スイッチング素子を有し、前記直流電源回路の出力をPWM信号に基づいてスイッチングして高周波電圧を出力する複数台並列接続されたインバータ回路と、前記高周波電圧を正弦波状の交流電圧にして出力するフィルタ回路と、前記交流出力の有効電力を検出する有効電力検出手段と、検出された有効電力が負の有効電力であるときに出力電圧を上げるように制御する制御手段とを含んで構成される。

【0021】この請求項7の発明は、次の点に着目して なされている。すなわち、請求項3または4の発明は、 装置相互間で一方の装置に比較的小さな横流電流が流れ 込む場合に、これを解消するのに好適する。通常はそれ ほど大きな横流電流は発生しない。しかし万一多大な横 流電流が発生すると、インバータ回路のスイッチング素 子が破損するおそれがあるから、早めに横流電流を解消 した方がよい。しかるに請求項7の発明においては、多 大な横流電流が流れ込むととを、有効電力が負であると とをもって判定して出力電圧を上げるように制御するよ うにしたから、位相角や、位相の遅れ・進みを検出する のを待たずに迅速に、多大な横流電流の流れ込みを防止 できるようになる。この結果、インバータ回路のスイッ チング素子等の破損を有効に防止できる。との場合、検 出された有効電力が負の有効電力であるときには出力電 圧の周波数を上げるように制御するようにしても良い

(請求項8の発明)。請求項9においては、請求項1ないし4のいずれかの発明において、インバータ回路の主回路電圧が上昇したときに出力電圧の周波数を上げるように補助制御手段を設けたところに特徴を有する。横流電流が流れ込んでいる場合には、インバータ主回路電圧も上昇する。請求項9においては、このインバータ主回路電圧に応じて出力電圧の周波数を上げるようにしているから、並列運転の場合において装置相互間の出力電流バランスの均等化をさらに迅速に行なうことができるようになる。

【0022】請求項10の発明は、請求項1ないし4のいずれかの発明において、PWM信号作成のためのPWM制御信号に対して過電流防止のためのピークリミッタを行なうピークリミッタ回路を備えると共に、このピークリミッタ回路にその出力を安定させるための積分回路を設けたところに特徴を有する。この請求項10の発明においては、過電流防止を図り得ると共に発振現象の発生を防止できるようになる。

[0023]

【発明の実施の形態】以下、本発明のインバータ装置を携帯用交流電源装置に適用した第1の実施例(請求項1、5、10の発明に対応)について図1ないし図10

を参照しながら説明する。まず、図1においては、例えば100V・50Hzあるいは60Hzの交流電源を発生する携帯用交流電源装置21の電気的構成を示している。この携帯用交流電源装置21は、図示しないエンジンにより駆動される三相の交流発電機22と、その後段に接続される単相のインバータユニット23とから構成されている。

【0024】交流発電機22は、回転子と電機子(何れも図示せず)とに加え、エンジンへの燃料(ガソリン)供給量を制御してエンジンの回転速度を制御するためのステッピングモータ24を備えている。電機子には、Y結線された主巻線25u、25v、25wと補助巻線26とが巻装されており、主巻線端子27u、27v、27wと補助巻線端子28a、28bは、それぞれインバータユニット23の入力端子29u、29v、29wと入力端子30a、30bに接続されている。

【0025】一方、インバータユニット23は、以下のように構成されている。すなわち、入力端子29u、29v、29wと直流電源線31、32との間には整流回路33が接続されている。直流電源線31と32の間には平滑用のコンデンサ34が接続され、直流電源線31、32と出力端子35、36との間にはインバータ回路37とフィルタ回路38とが縦続接続されている。なお、整流回路33が、本発明における直流電源回路に相当する。

【0026】整流回路33は、サイリスタ39~41とダイオード42~44とがいわゆる三相混合ブリッジの形態に接続された構成を備えており、インバータ回路37は、トランジスタ45~48(スイッチング素子に相当)と還流ダイオード49~52とがいわゆるフルブリッジの形態に接続された構成を備えている。

【0027】フィルタ回路38は、インバータ回路37の出力端子53とインバータユニット23の出力端子35との間に介在するリアクトル55と、インバータユニット23の出力端子35と36との間に接続されたコンデンサ56とから構成されている。インバータ回路37の出力端子54は、インバータユニット23の出力端子36に直接接続されており、その出力端子54からフィルタ回路38に至る電流経路には出力電流を検出するための変流器57が設けられている。上記インバータユニット23の出力端子35および36は、この交流電源装置21が複数台並列運転されるときには、並列接続されるものであり、つまり、インバータ装置37が複数台で並列接続されるものである。

【0028】さらに、インバータユニット23は、制御電源回路58、制御回路59および駆動回路60を備えている。このうち制御電源回路58は、入力端子30a、30bを介して補助巻線26に誘起される交流電圧を入力し、それを整流平滑して制御回路59が動作するための制御用直流電圧(例えば5V、±15V)を生成

10

するようになっている。なお、補助巻線26に誘起され る交流電圧は、エンジンの回転数を検出するために、制 御回路59にも入力されている。

【0029】制御回路59は、マイクロコンピュータ6 1 (以下、マイコン61と称す)、直流電圧検出回路6 2、出力電圧検出回路63、出力電流検出回路64およ びPWM回路65から構成されている。マイコン61 は、具体的には図示しないがCPU、RAM、ROM、 入出力ポート、A/Dコンパータ、タイマ回路、発振回 路や、D/Aコンバータが、ワンチップIC化された構 10 成を有している。

【0.030】直流電圧検出回路62は、直流電源線31 と32との間の直流電圧Vdcを検出してその検出直流 電圧を直流電圧検出信号としてマイコン61 に出力する ようになっている。この場合マイコン61は、この直流 電圧検出信号をで読み込んで、前記直流電圧Vdcが1 80 Vを超えるとサイリスタ39~41をオフし、18 O V以下となるとオンするようになっている。

【0031】出力電圧検出回路63は、インバータ回路 37の出力端子53と54の間の電圧を分圧する分圧回 20 路と、その分圧された矩形波状の電圧から搬送波成分を 除去するためのフィルタ(何れも図示せず)とを備えて 構成されており、その出力電圧検出信号Vsをマイコン 61およびPWM回路65に出力するようになってい る。

【0032】また、出力電流検出回路64は、変流器5 7により検出された出力電流を所定の電圧レベルに変換 し、その出力電流検出信号 I s を出力電流検出信号とし てマイコン61およびPWM回路65に出力するように 構成されている。PWM回路65は、PWM制御を実行 30 ルタ回路38によって高周波成分が除去されて、同図 してトランジスタ45~48 に対する駆動信号G1~G 4を生成するものである。駆動信号G1~G4は、それ ぞれ駆動回路60を介してトランジスタ45~48のベ ースに与えられるようになっている。

【0033】マイコン61には、図示しないスイッチ入 力部からのスイッチ入力により出力周波数を50 Hz・ 60Hzのいずれかに設定できるようになっており、例 えば50Hz(100V)の交流電源を発生すべきとき には、設定された出力周波数と同じ周波数の交流基準電 圧たる正弦波基準信号Vsin をPWM回路65に与える 40 ようになっている。このPWM回路65において、上記 正弦波基準信号Vsinは図2に示す誤差増幅回路66に 入力されている。との誤差増幅回路66には、別の入力 として前記出力電圧検出回路63の出力電圧検出信号V sが与えられるようになっている。この誤差増幅回路6 3は、減算増幅してPWM制御信号Vsin / を出力する もので、出力電圧検出信号Vsが設定電圧・周波数相当 となるように調整されるようになっており、つまり出力 電圧帰還制御がなされるようになっている。さらに、後 述するが、この正弦波基準信号Vsin は、出力有効電力 50

の算出にも用いられるようになっている。

【0034】また、PWM回路65には、その内部構成 の一部を示す図2に示すように、ピークリミッタ回路6 7が設けられており、これはオペアンプ68と積分回路 69とを備えて構成されており、上記オペアンプ68に は、出力電流検出回路64の出力電流検出信号Isが与 えられると共に、ピーク電流基準信号 Ik が与えられ、 出力電流検出信号 Is が過電流相当であると、ピーク電 流基準信号Ikを超える部分についてオンするようにな っている。前記ピーク電流基準信号Ikにはヒステリシ スにより信号レベル「+ I k」と「- I k」(図3

(a)参照)とが含まれる。このとき、積分回路69に よって帰還がかけられていることから、PWM制御信号 Vsin ′ は、図3(c)に示すようにピーク部分がほぼ フラットにカットされた波形となる。なお、この積分回 路69が無い場合には、ピークリミッタ回路67の上記 PWM制御信号Vsin ′ が瞬時に立ち下がりおよび立ち 上がるから回路が発振するおそれがあるが、本実施例で は、そのようなことはない。上記PWM制御信号Vsin ′ は過電流が発生していないときには、図3 (c)破 線で示すように、正弦波波形をなしている。.

【0035】PWM回路65は、図4(a) に示すよう に、上記PWM制御信号Vsin ′と例えば16kHzの 三角波からなる搬送波周波数信号Sc(図面では便宜上 周波数を極端に落とした波形としている)とをコンパレ ータ70により比較して、同図(b)に示す矩形波状の 高周波電圧Vo(実効的にみて100V・50Hzある いは60Hz)を得るように駆動信号G1~G4を生成 する。このようにして生成された高周波電圧Voはフィ (c) に示すように、例えば100V・50Hzあるい は60Hzの交流出力Voacが形成される。なお、図 4 (c) のPWM制御信号Vsin ' は過電流がないとき の状態を示している。

【0036】さて、マイコン61は、有効電力検出手 段、位相角検出手段、位相検出手段および制御手段とし て機能するものであり、以下、これらの機能を作用と共 に説明する。マイコン61は、運転が開始されると図5 に示す制御フローチャートに従って出力周波数を制御す るようになっている。すなわち、ステップQ1では出力 電圧Voの1サイクルの最初のゼロクロス (図6参照、 タイミング t 0)を検出する。この場合、マイコン61 は、正弦波基準信号Vsinと出力電圧Voの実効的ゼロ クロスは理想的には一致することから、この正弦波基準 信号 Vsin の1サイクルの最初(プラス側に変化するタ イミング)のゼロクロスのタイミング t O を判別する。 そしてステップQ2では、電流の瞬時値Is(1)が正 か負かを検出する。つまり、電流が電圧に対して進み位 相か遅れ位相かを検出し、もって、後述の位相角のが進 み位相か遅れ位相かを検出する。

【0037】との後、1/2サイクルについて6回(時 間的に等間隔)のタイミングで検出出力電流信号 Isか ら瞬時値 Is (n) (nは1~6) を検出する (ステッ プQ3)。そして、ステップQ4では瞬時有効電力P (n)を算出する。すなわち、図6における各検出機会 (1)~(6) における電流の瞬時値 Is (n) と正弦 波基準信号 Vsin (n) (これは予め判っている) との 積を求め、そして、これを記憶する。次のステップQ5 では、瞬時値 I (n)の2乗を求め、記憶する。6回が 終了すると(ステップQ6の「YES」)、ステップQ 10 て電流が進むようになる(進み位相の位相角となる)。 7に移行して、有効電力Pを算出する(検出する)。と の場合、有効電力Pは、P=P(1)+…P(6) で 求められる。

11

【0038】次にステップQ8に移行して、電流実効値 I を求める。この電流実効値 I は I = ((Is(1)² +… Is(6)²)/6)¹/² で求められる。次の ステップQ9では、位相角θを求める。すなわち、皮相 電力「×Eと有効電力Pとの関係はP=(I×E)cos θ であるから(θ は位相角)、 $\cos \theta = P/(I \times I)$ E) となり、この $\cos \theta$ から位相角 θ を割り出す。 【0039】この場合、上記ステップQ2において、正 が検出されていると、この位相角θは進み位相であると とが検出され、また負が検出されていると、位相角のが 遅れ位相であることが検出されている。

[0040]次のステップQ10では、この位相角 θ

と、その進みあるいは遅れ位相により出力周波数を設定

する。この設定は、図7に示すデータテーブルに基づい

て行なう。すなわち、位相角θが進み位相であるときに は、その位相角 θ の大きさに応じて周波数を小さくする 方向に設定し、位相角 θ が遅れ位相であるときには、そ の位相角の大きさに応じて周波数を大きくする方向に 設定するようにしている。例えば位相角*θ*が0°で5 0. 0 H z を基準とし、位相角 θ が 9 0 度となると 5 0. 1 H z とし、その間をリニアに設定する。 【0041】さらに、マイコン61は、既述したよう に、サイリスタ39~タ41のオンオフ制御とは関係な く、直流電圧Vdcを検出して出力電圧を調整する出力 電圧制御機能を有している。すなわち、図8のフローチ ャートのステップR1、ステップR2およびステップR 3に示すように、上記Vdcが180V以上となると出 力電圧を上げるように制御する。すなわち、前記正弦波 基準信号 V sin の振幅を大きくして出力電圧を大きくす るように制御する。例えば、180Vから1V上がる と、出力周波数を0.01Hz上げるように制御する。 【0042】とのような携帯用交流発電装置21を並列 接続して負荷Fに電源を与える場合について述べる。図 9において、例えば2台の携帯用交流発電装置うち一方 を携帯用交流発電装置21Aとし、他方を携帯用交流発 電装置21Bとする。いま、何らかの原因(例えば負荷 変動)で一方の交流発電装置21Aの出力周波数が、瞬 50

時的に例えば49、96Hzとなった場合、他方の交流 発電装置21Bから一方の交流発電装置21Aへ横流電 流が流れる。また、図10に示すように交流発電装置2 1 Bの出力電圧が交流発電装置 2 1 Aの出力電圧より高 い場合も交流発電装置21Bから交流発電装置21Aへ 横流電流が流れる。

【0043】この場合交流発電装置21Bでは、電圧に 対して電流の位相が遅れるようになる(遅れ位相の位相 角となる)。逆に交流発電装置21Aには、電圧に対し **とこで、本実施例においては、遅れ位相の位相角となる** と、出力周波数を上げるように制御し、進み位相の位相 角となると、出力周波数を下げるように制御する。する と、交流発電装置21Aではさらに出力周波数が下が り、そして、交流発電装置21Bではさらに出力周波数 が上がる。この結果、交流発電装置21日から交流発電 装置21Aへ電力供給が発生する。これにより、交流発 電装置21Aのインバータ回路37の主回路電圧である 電圧Vdcが上昇する。すると、交流発電装置21A 20 は、出力電圧を上げるように制御する。との結果、との 交流発電装置21Aへの横流電流の流れ込みが減少し、 この結果、両電源装置21Aおよび21B間での横流電 流が解消される。このように有効電力の検出結果が最大 となるように制御される。

【0044】この場合、本実施例によれば、出力電圧と 出力電流との位相角 θ 要素が含まれる有効電力Pを検出 し、そして、検出された有効電力Pに基づいて位相角 & を算出するから、出力電流あるいは出力電流検知手段た る出力電流検出回路 6 4 の検出信号 I s に波形歪みがあ 30 るような場合でもほぼ正確な位相角 を検出することが できるようになる。 つまり位相角 θ の検出精度の向上を 図ることができる。

【0045】従って、前記出力電圧の周波数制御を、検 出精度の高い位相角に基づいて周波数制御を適正に行な うことができるようになり、並列運転を行なうような場 合に装置相互間の出力電流バランスが常に均等となる。 【0046】特に本実施例によれば、有効電力を検出す るについて、交流電圧の半サイクルの期間で有効電力を 検出するようにしたから、有効電力検出を短い時間で行 なうことができてその後の周波数制御を迅速に行なうと とができる。ただし、交流電圧の1サイクルで有効電力 を検出するようにしてもよい。

【0047】次に図11および図12は本発明の第2の 実施例(請求項1、4の発明に対応)を示しており、と の実施例において、無効電力の大きさと、該無効電力の 進み位相・遅れ位相とに応じて出力周波数を設定するよ うにした点が第1の実施例と異なる。すなわち、図11 のフローチャートにおいてステップS1~ステップS8 は、図5のステップQ1~ステップQ8と同じである。 ステップS9では、 $\cos \theta$ を求め、ステップS10で

14

は、このcos θからsin θを求めると共に、無効電力を 算出している(無効電力算出手段)。なお、この無効電 力が進み位相か遅れ位相かは、ステップS 2 (無効電力 位相検出手段)で判定結果で判る。電流の瞬時値 I

(1)が正のときは進み位相で、負正のときは遅れ位相である。

【0048】ステップS11では、図12のデータテーブルを参照して、上記無効電力の大きさと位相とから周波数を設定する。一例を上げると、進み位相の無効電力が-2800Wのとき(これは位相角のでいうと-90 に相当)には、49.9Hzに相当する。この実施例においても第1の実施例と同様の効果を得ることができる。

【0049】また、無効電力の検出のし方としては、本発明の第3の実施例(請求項6の発明に対応)として示す図13のように、基準交流電圧たる正弦波基準信号Vsinを90°位相進ませた波形の交流電圧Vxを設定し(マイコン61が正弦波基準信号Vsinから90°位相進んだ交流電圧Vxをデータとして有するようにし)、半サイクル6回のタイミングでこのVxと出力電流検出信号Isとの積を求め、これを6回分合計することで無効電力を検出する。このようにすれば、直接的に無効電力を求めることができる。

【0050】また、本発明の第4の実施例(請求項7の発明に対応)を次に述べる。すなわち、第1の実施例や第2の実施例における携帯用交流電源装置21は、並列運転したときに一方の装置に比較的小さな横流電流が流れ込む場合に、これを解消するのに好適する。つまり、比較的小さな横流電流が流れ込む場合には、図14(a)に示すように、位相としては遅れ位相も進み位相があるものの、位相角は90°を超えない範囲であり、有効電力が正である。しかし横流電流が多大であると、横流電流が入り込む装置側ではインバータ回路のスイッチング素子が破損するおそれがあるから、早めに横流電流を解消した方がよい。この場合、正弦波基準信号Vsinに対する電流の位相は、図14(b)に示すように、出力電流検出信号Isの位相が90°以上ずれて(逆位相となり)、有効電力は負となる。

【0051】この点を考慮して、第4の実施例においては、交流出力の有効電力を検出する有効電力検出手段と、検出された有効電力が負の有効電力であるときに出力電圧を上げるように制御する制御手段を備える構成としている。これによれば、位相角や、位相の遅れ・進みを検出するのを待たずに迅速に、多大な横流電流の流れ込みを防止できるようになる。この結果、インバータ回路のスイッチング素子等の破損を有効に防止できる。

【0052】この場合、検出された有効電力が負の有効電力であるときには出力電圧の周波数を上げるように制御するようにしても良い(請求項8の発明)。この場合、周波数の上昇により横流電流の流れ込みを減少させ

ることができて、同様の効果を奏する。さらには、第1の実施例または第2の実施例において、インバータ回路37の主回路電圧である電圧Vdcが上昇したときに、出力電圧の周波数を上げるように補助制御手段を設ける構成としても良い(請求項9の発明)。例えば電圧Vdcが1V上がれば、出力の周波数を0.01Hz上げるようにしても良い。このようにしても、並列運転の場合において装置相互間の出力電流バランスの均等化をさらに迅速に行なうことができるようになる。

[0053]

【発明の効果】本発明は以上の説明から明らかなように、次の効果を得ることができる。請求項1の発明によれば、有効電力を最大となるように出力電圧の周波数を可変制御するから、複数台のインバータ装置を並列運転する際に、装置相互間の出力電流バランスを常に均等化できる。

請求項2の発明によれば、無効電力を最小となるように 出力電圧の周波数を可変制御するから、複数台のインバータ装置を並列運転する際に、装置相互間の出力電流バランスを常に均等化できる。請求項3の発明によれば、 有効電力を検出し、検出された有効電力に基づいて位相 角を算出するから、位相角の検出精度の向上を図ることができ、この検出精度の高い位相角に基づいて周波数制 御を適正に行なうことができ、もって、並列運転を行な うような場合に装置相互間の出力電流バランスが常に均 等となる。

【0054】請求項4の発明によれば、適正な位相角要素が含まれる無効電力により周波数制御を適正に行なうことができるようになり、もって、並列運転を行なうよ30 うな場合に装置相互間の出力電流バランスが常に均等となる。

【0055】請求項5の発明によれば、有効電力検出手段が、出力電圧の少なくとも半サイクルの期間で有効電力を検出するようになっているから、有効電力検出を短い時間で行なうことができてその後の周波数制御を迅速に行なうことができる。請求項6の発明によれば、PWM信号を作成するための基準交流電圧を電気角90°進ませた交流電圧と出力電流検出値とにより無効電力を算出する無効電力算出手段を備えているから、直接的に無効電力を算出でき、制御の簡単化を図ることができる。【0056】請求項7の発明によれば、多大な横流電流が流れ込むことを、有効電力が負であることをもって判定して出力電圧を上げるように制御するようにしたから、位相角や、位相の遅れ・進みを検出するのを待たず

が流れ込むことを、有効電力が負であることをもって判定して出力電圧を上げるように制御するようにしたから、位相角や、位相の遅れ・進みを検出するのを待たずに迅速に、多大な横流電流の流れ込みを防止できる。この結果、インバータ回路のスイッチング素子等の破損を有効に防止できる。

【0057】請求項8の発明によれば、検出された有効 電力が負の有効電力であるときには出力電圧の周波数を 上げるように制御するようにしたから、位相角や、位相 の遅れ・進みを検出するのを待たずに迅速に、多大な横 流電流の流れ込みを防止できる。この結果、インバータ 回路のスイッチング素子等の破損を有効に防止できる。

15

【0058】請求項9の発明によれば、インバータ主回路電圧に応じて出力電圧の周波数を上げるようにしているから、並列運転の場合において装置相互間の出力電流バランスの均等化をさらに迅速に行なうことができる。請求項10の発明によれば、過電流防止を図り得ると共に発振現象の発生を防止できる。

【図面の簡単な説明】

- 【図1】本発明の第1の実施例を示す電気回路図
- 【図2】PWM回路の一部を示す回路図
- 【図3】図2における各波形を示す図
- 【図4】PWM制御に関係する波形を示す波形図
- 【図5】制御内容を説明するためのフローチャート
- 【図6】正弦波基準信号と出力電流検出信号とを示す図
- 【図7】周波数設定データを示す図
- 【図8】図5とは異なる制御内容を説明するためのフローチャート

*【図9】出力周波数に関係する横流発生状態での携帯用 交流発電装置2台の運転例を示す図

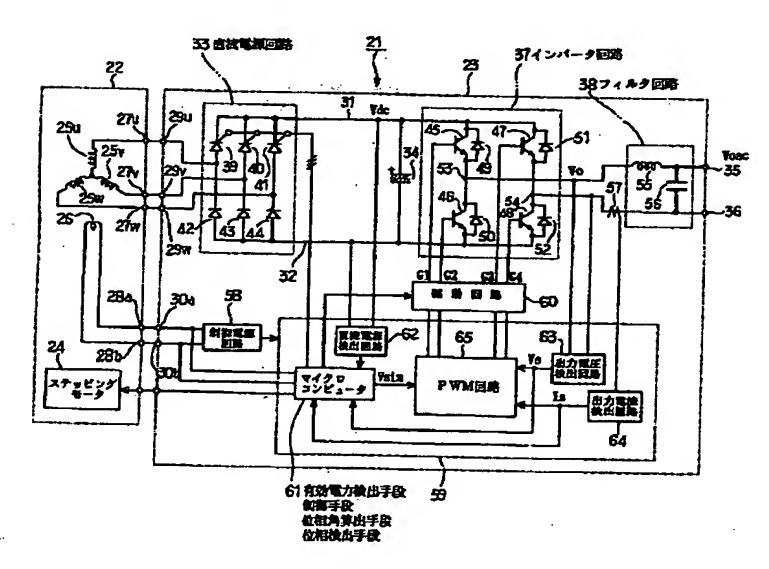
【図10】出力電圧に関係する横流発生状態での携帯用 交流発電装置2台の運転例を示す図

【図11】本発明の第2の実施例を示す制御内容説明用のフローチャート

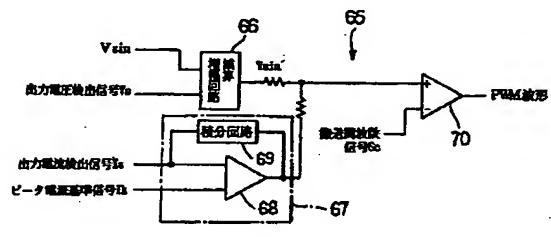
- 【図12】図7相当図
- 【図13】本発明の第3の実施例を示す波形図
- 【図14】本発明の第4の実施例を示す波形図
- 10 【図15】従来例を示す図1相当図 【符号の説明】

21は、携帯用交流電源装置(インバータ装置)、22 は交流発電機、23はインバータユニット、33は整流 回路(直流電源回路)、37はインバータ回路、38は フィルタ回路、59は制御回路、61はマイコン(有効 電力検出手段、位相角検出手段、位相検出手段および制 御手段)、63は出力電圧検出回路(出力電圧検出手 段)、64は出力電流検出回路(出力電流検出手段)、 67はピークリミッタ回路、69は積分回路を示す。

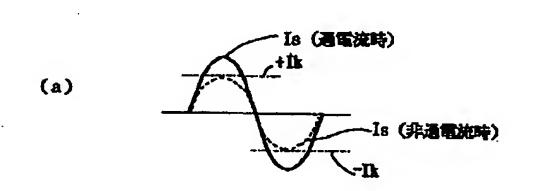
【図1】

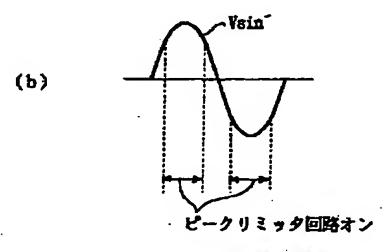


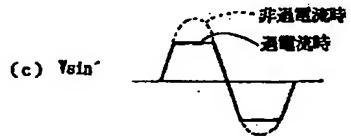
【図2】

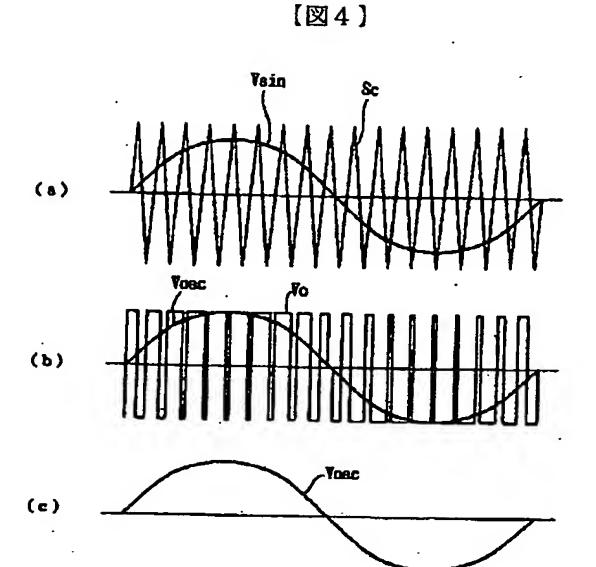


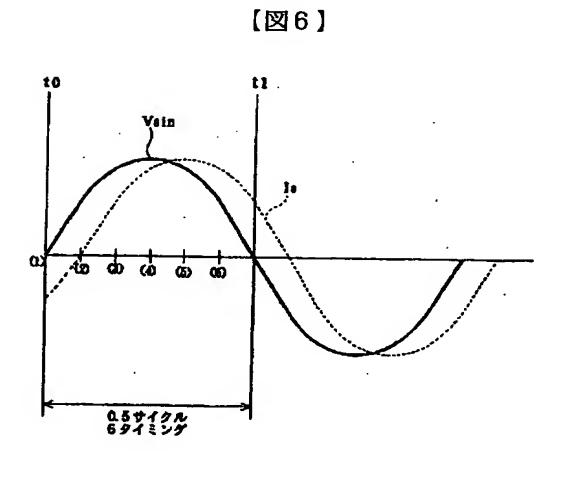
【図3】

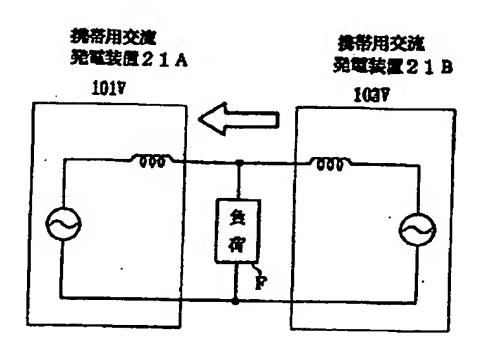




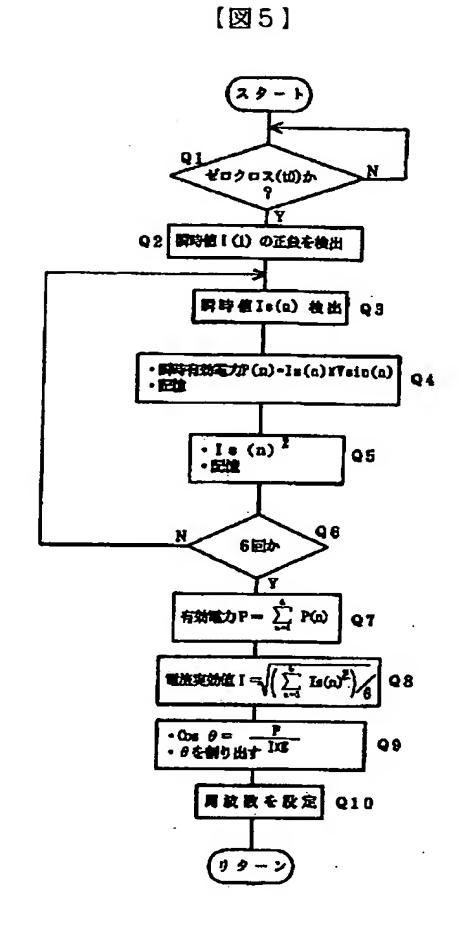


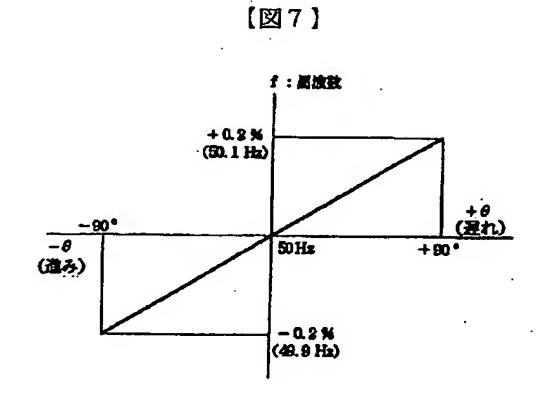




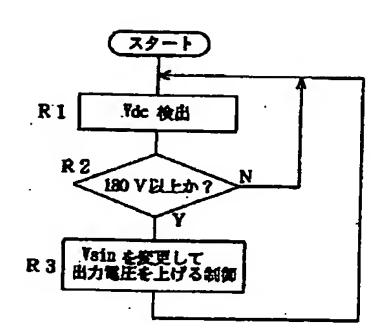


【図10】

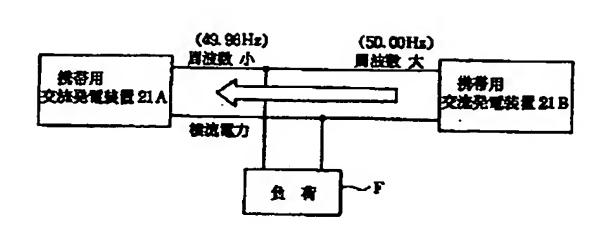


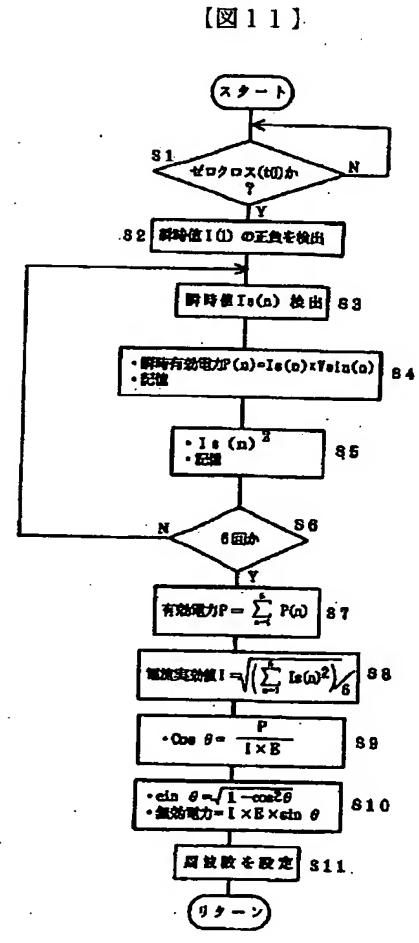


【図8】

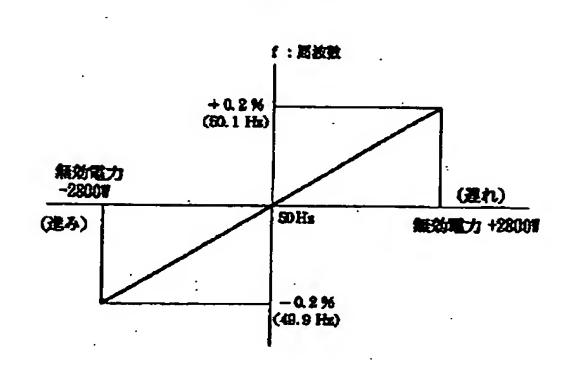


【図9】

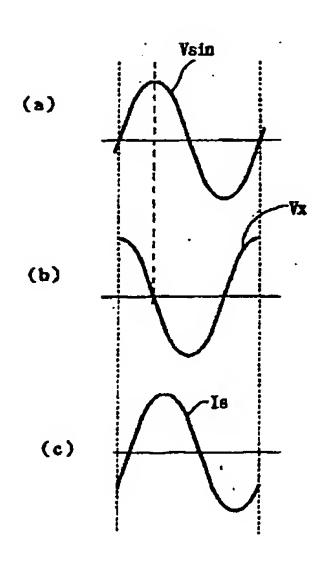




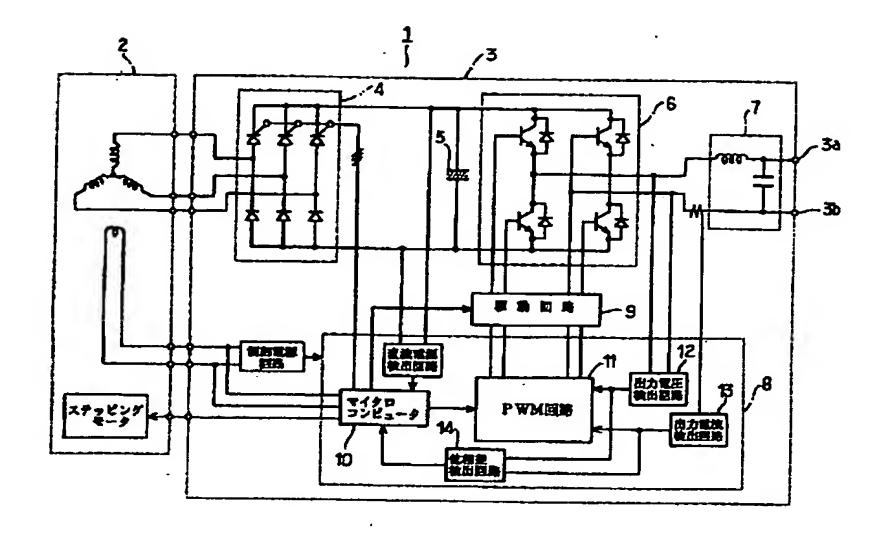
【図12】



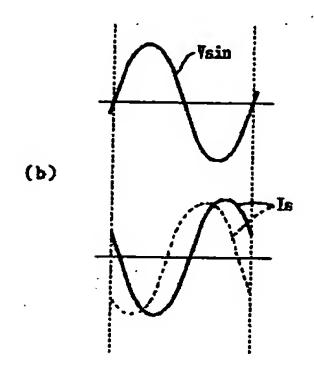
【図13】



(a) [図14]



【図15】



フロントページの続き

(72)発明者 滝本 等 愛知県瀬戸市穴田町991番地 株式会社東 芝愛知工場内

(72)発明者 吉岡 徹

群馬県新田郡新田町大字早川字早川3番地澤藤電機株式会社新田工場内

Fターム(参考) 5G066 HA08 HB03

5H007 AA04 AA17 CA01 CB04 CB05

CC05 CC12 DA03 DA06 DB01

DB12 DC02 DC05 EA02 FA13